

フリード / フリード+に専用セッティングした電子制御リアルタイムAWD。

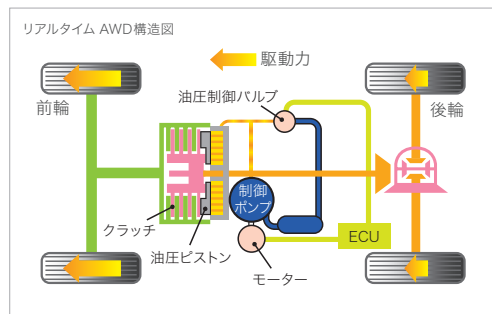
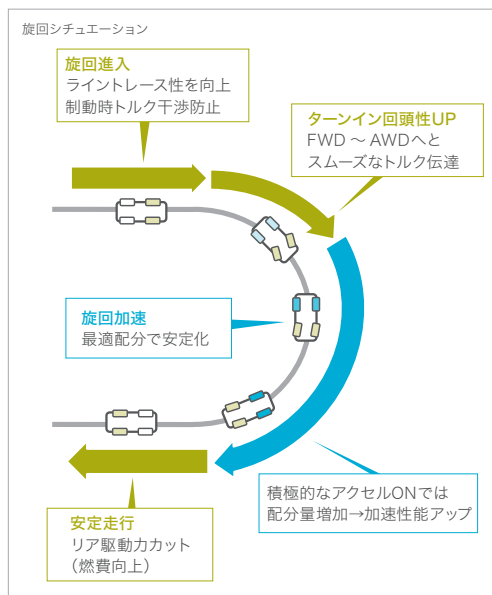
電子制御で後輪の駆動力を緻密かつ素早くコントロールするリアルタイムAWDをハイブリッド車 / ガソリン車ともに設定。各種センサーにより走行状況を検知し、前輪が空転する前に後輪へ駆動力を伝達するとともに、前後輪の駆動力配分を緻密に行うことで、雪道での発進やコーナリング、登坂などで優れた走破性を実現します。これに加え、電子制御の特長を活かしたフリード / フリード+専用セッティングにより、雪道などすべりやすい路面において、よりスムーズで安心感のあるコーナリング特性を実現しました。

●コーナー進入時

コーナー進入（アクセルオフ）時はFF走行とし、アンダーステアを抑制してライントレース性を向上。

●旋回加速時

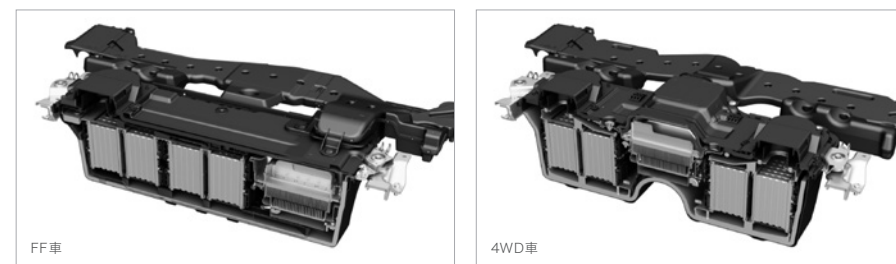
ドライバーが加速に転じると、素早く後輪へ駆動力を伝達。路面状況やドライバーのアクセルペダル操作に応じて、前後駆動力を最適に配分します。全ての車速で、安心感のあるニュートラルステアとなるよう駆動力を配分し、ミニバンというキャラクターに合わせた穏やかな車両挙動になるようなセッティングを行っています。



4WD車に最適化したハイブリッドシステム。

●FF車と異なるIPU内部構造

ハイブリッドシステムとリアルタイムAWDの4WD機構を共存させるために、主要な構成部品を共通化しながら、IPUの内部構造をFF車とは異なる専用設計*としています。またIPUの室内への張り出しを極力抑え、ウォークスルーにも配慮したハイブリッド4WD車となりました。



* 特許出願中（2016年8月時点）。

